

А. Ю. Серебряков

## ДЕКОДИРОВАНИЕ КОДОВ НА ЭЛЛИПТИЧЕСКИХ КРИВЫХ ПРИ ЧИСЛЕ ОШИБОК, БОЛЬШЕМ ПОЛОВИНЫ КОНСТРУКТИВНОГО КОДОВОГО РАССТОЯНИЯ<sup>1</sup>

Рассматривается задача декодирования алгебро-геометрических кодов на эллиптических кривых, причем считается, что число ошибок может превышать половину конструктивного кодового расстояния (в частности, оно может превышать и половину минимального расстояния). Задача сводится к поиску нулей многочленов многих переменных. Построен синдромный вероятностный алгоритм декодирования глубины  $t$ .

### §1. ВВЕДЕНИЕ

В работе Сидельникова [1] построен алгоритм декодирования кодов Рида—Соломона для случая, когда число ошибок превышает половину кодового расстояния. В настоящей работе предлагаются подобные алгоритмы для декодирования алгебро-геометрических кодов на кривых рода 1, т. е. на эллиптических кривых (коды Рида—Соломона — это коды на кривой рода 0). При числе ошибок  $t > [(d^* - 1)/2]$ , где  $d^*$  — конструктивное кодовое расстояние, задача декодирования связывается с задачей поиска нулей идеала, порожденного двумя многочленами  $r$  переменных  $O_{t+1}^{(0)}(Z_1, \dots, Z_r)$ ,  $O_{t+1}^{(1)}(Z_1, \dots, Z_r)$ ,  $Z_i \in X$  ( $X$  — заданная эллиптическая кривая),  $r = 2t - d^* + 2$ . Известно [2, 3], что задача декодирования эквивалентна поиску нулей многочленов многих переменных. В известных алгоритмах с применением базисов Гребнера число переменных равно длине кода или числу ошибок  $t$ , причем такие алгоритмы строятся для случая, когда  $t$  не превышает половины минимального кодового расстояния. В настоящей работе при  $t > [(d^* - 1)/2]$  мы пользуемся отображением проектирования из  $X^t = X \times \dots \times X$  ( $t$  раз) в  $X^r = X \times \dots \times X$  ( $r$  раз), где  $r = 2t - d^* + 2$ , что позволяет уменьшить число переменных до  $r$ , а число уравнений до двух.

### §2. ОСНОВНЫЕ ОПРЕДЕЛЕНИЯ

Пусть  $\mathbb{F}_q$  — поле из  $q$  элементов, а  $X$  — кривая рода 1 (эллиптическая кривая) в проективном пространстве  $\mathbb{P}^2(\mathbb{F}_q)$ ,  $O$  — ее "бесконечно удаленная" точка [4]. Функциями на кривой  $X$  у нас будут рациональные функции (как правило, многочлены). Для заданного дивизора  $D$  кривой  $X$  через  $L(D)$  мы будем обозначать (конечномерное) пространство функций, имеющих дивизор нулей и полюсов, не меньший  $-D$ , через  $l(D)$  — размерность пространства  $L(D)$ .

Пусть  $s \geq 1$ ,  $D = sO$  — дивизор. Тогда  $L(D) = L(sO)$  — пространство функций на  $X$ , у которых порядок полюса в точке  $O$  не превосходит  $s$ , а других полюсов нет. По теореме Римана—Роха  $l(D) = \dim L(D) = s$  [4]. Пусть  $f_1, \dots, f_s$  — базис  $L(D)$ ,  $\Omega = \{P_1, \dots, P_N\}$  — множество из  $N$  точек кривой  $X$ ,  $O \notin \Omega$ , и  $N > s$ . Тогда алгебро-геометрический код  $C$ , связанный с тройкой  $(X, \Omega, D)$ , задается проверочной матрицей размера  $s \times N$ :

$$H = (f_i(P_j)), \quad i = 1, \dots, s, \quad j = 1, \dots, N.$$

Иначе говоря, вектор  $\mathbf{c} = (c_1, \dots, c_N)$  принадлежит коду  $C$  тогда и только тогда, когда  $H\mathbf{c}^T = 0$ . (Определение основных понятий теории кодирования содержится в [5], а определение алгебро-геометрических кодов в [6, 7].)

Известно [6], что минимальное кодовое расстояние кода  $C$  удовлетворяет неравенству

$$d_{\min}(C) \geq d^*(C) = s,$$

где  $d^*(C)$  — конструктивное кодовое расстояние. Размерность кода  $C$  равна

$$\dim C = N - s + l(D - \sum_{i=1}^N P_i) = N - s,$$

<sup>1</sup> Работа выполнена при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (номер проекта 96-01-00931).

поскольку каждая линейная зависимость между строками матрицы  $H$  дает элемент из  $L(D - \sum_{i=1}^N P_i) = \{0\}$ .

Задача декодирования состоит в том, чтобы по принятому вектору  $\mathbf{r} = \mathbf{c} + \mathbf{e}$ , где  $\mathbf{c} \in C$  — кодовый вектор, а  $\mathbf{e} = (e_1, \dots, e_N)$  — вектор ошибок веса  $t$ , восстановить исходный вектор  $\mathbf{c}$  (или найти  $\mathbf{e}$ ).

Если компоненты  $e_{i_1} \neq 0, \dots, e_{i_t} \neq 0$ , то точки  $E_1 = P_{i_1}, \dots, E_t = P_{i_t}$  называются локаторами ошибок (или позициями ошибок). Конструктивное кодовое расстояние кода  $C$  равно  $d^* = s$ , поэтому при числе ошибок  $t \leq [(s-1)/2]$  задача декодирования решается однозначно. При замене базиса  $L(D)$  получается эквивалентный код, и в дальнейшем мы будем считать, что у нас задана последовательность функций  $f_1, f_2, \dots, f_r, \dots$ , где  $f_1 = 1$  — базис  $L(0O) = L(1O)$ ,  $\{f_1, \dots, f_r\}$  — базис  $L(rO)$ ,  $r \geq 2$ . Такую последовательность можно выбрать, поскольку

$$1 \in L(0O) = L(1O) \subset L(2O) \subset \dots \subset L(rO) \subset L((r+1)O) \subset \dots,$$

и  $\dim L(rO) = r$  при  $r \geq 1$ , а  $1 \in L(0O)$ . В частности, если кривая  $X$  задана в  $\mathbb{F}_q^2$  уравнением  $y^2 = x^3 + ax + b$ , то можно выбрать  $f_{2i} = x^i$ ,  $f_{2i+1} = x^{i-1}y$ ,  $i \geq 1$  (если характеристика поля  $\mathbb{F}_q$  отлична от 2 и от 3, то эллиптическая кривая изоморфна кривой, заданной таким уравнением).

Для вектора ошибок  $\mathbf{e}$  определим синдромы

$$m_i = m_i(\mathbf{e}) = \sum_{j=1}^N e_j f_i(P_j) = \sum_{k=1}^t e_{i_k} f_i(E_k).$$

Из определения кода  $C$  следует, что для принятого вектора  $\mathbf{r} = \mathbf{c} + \mathbf{e}$  при  $i \leq s$

$$m_i = \sum_{j=1}^N r_j f_i(P_j) = m_i(\mathbf{r}) = m_i(\mathbf{e}).$$

Мы будем искать вектор ошибок  $\mathbf{e}$  по соответствующим *известным* синдромам  $m_1, \dots, m_s$ , поэтому проблема декодирования сводится к решению системы уравнений

$$\sum_{j=1}^t x_j f_i(z_j) = m_i, \quad i = 1, \dots, s, \quad (1)$$

где неизвестные  $x_j \in \mathbb{F}_q$ ,  $z_j \in \Omega \subset X$ . Определим также синдромы

$$S_{i,j} = S_{i,j}(\mathbf{e}) = \sum_{l=1}^N e_l f_i(P_l) f_j(P_l) = \sum_{k=1}^t e_{i_k} f_i(E_k) f_j(E_k).$$

Если  $i + j \leq s$ , то  $f_i f_j \in L(sO)$ , т. е.  $f_i f_j = \sum_{l=1}^s c_{ij}^l f_l$ , и поэтому

$$S_{i,j} = \sum_{k=1}^s e_k \sum_{l=1}^N c_{ij}^k f_l(P_l) = \sum_{k=1}^s c_{ij}^k m_k,$$

и синдромы  $S_{i,j}$  выражаются через известные синдромы  $m_k$ ,  $k = 1, \dots, s$ . Отметим, что  $S_{i,1} = S_{1,i} = m_i$ , так как  $f_1 = 1$ .

### § 3. НЕТРАДИЦИОННЫЙ АЛГОРИТМ ДЕКОДИРОВАНИЯ ПРИ ЧИСЛЕ ОШИБОК $t \leq [(d^* - 1)/2]$

**Л е м м а 1.** Пусть  $Q_k \in X$ ,  $S_{i,j} = \sum_{k=1}^t h_k f_i(Q_k) f_j(Q_k)$ ,  $h_k \neq 0$ ,  $k = 1, \dots, t$ , и

$$S(u) = \begin{pmatrix} S_{1,1} & \dots & S_{1,u} \\ \vdots & & \vdots \\ S_{u,1} & \dots & S_{u,u} \end{pmatrix}.$$

Тогда при  $u \geq t + 1$  имеем  $\text{rank } S(u) = t$ .

**Доказательство.** Пусть  $\mathbf{e} = (e_1, \dots, e_N)$ ,  $e_{i_k} = h_k \neq 0$  при  $k = 1, \dots, t$ , и вес Хэмминга вектора  $\mathbf{e}$  есть  $\text{wt } \mathbf{e} = t$ . Тогда

$$S(u) = H(u)EH^T(u),$$

где  $H(u) = (f_i(P_j))$ ,  $i = 1, \dots, u$ ,  $j = 1, \dots, N$ ,  $H^T(u)$  — транспонированная матрица  $H(u)$ ,  $E = \text{diag}(e_1, \dots, e_N)$  — диагональная матрица. Поэтому  $\text{rank } S(u) \leq \text{rank } E = \text{wt } \mathbf{e} = t$ . Имеем, что  $S(t+1) = H(t+1)EH^T(t+1)$ . Любые  $t$  столбцов матрицы  $H(t+1)$  линейно-независимы (кодировое расстояние кода  $C(t+1)$ , задаваемого проверочной матрицей  $H(t+1)$  не меньше  $t+1$ ). Отсюда следует, что  $\text{rank } S(t+1) = t$ . При  $u \geq t+1$  имеем  $\text{rank } S(u) \geq \text{rank } S(t+1) = t$ , т. е.  $\text{rank } S(u) = t$ .  $\triangleright$

Имеет место также следующая очевидная

**Лемма 2.** Пусть  $\beta_1, \dots, \beta_\nu$  — различные точки кривой  $X$ ,

$$S_{i,j} = \sum_{k=1}^{\nu} h_k f_i(\beta_k) f_j(\beta_k),$$

$m_i = \sum_{k=1}^{\nu} h_k f_i(\beta_k)$ . Если полином  $\mathcal{L} = \sum_{i=1}^{\nu} c_i f_i$  имеет среди своих корней  $\beta_1, \dots, \beta_\nu$ , то  $\sum_{i=1}^{\nu} c_i S_{i,j} = 0$ ,  $\sum_{j=1}^{\nu} c_j S_{i,j} = 0$ , и  $\sum_{i=1}^{\nu} c_i m_i = 0$ .

Рассмотрим многочлены

$$O_{t+1}^{(0)}(Z) = \begin{vmatrix} f_1(Z) & S_{1,1} & \dots & S_{1,t-1} & S_{1,t+1} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ f_{t+1}(Z) & S_{t+1,1} & \dots & S_{t+1,t-1} & S_{t+1,t+1} \end{vmatrix}$$

и

$$O_{t+1}^{(1)}(Z) = \begin{vmatrix} f_1(Z) & S_{1,1} & \dots & S_{1,t} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ f_{t+1}(Z) & S_{t+1,1} & \dots & S_{t+1,t} \end{vmatrix},$$

где  $Z = (x; y) \in X$ , а  $O_{t+1}^{(0)}(Z)$ ,  $O_{t+1}^{(1)}(Z)$  — функции на  $X$  (при фиксированных значениях  $m_1, \dots, m_{2t+2}$ ).

**Теорема 1.** Если  $S_{i,j} = \sum_{k=1}^t h_k f_i(Q_k) f_j(Q_k)$ ,  $h_k \neq 0$  при  $k = 1, \dots, t$ ;  $Q_1, \dots, Q_t$  — различные точки на  $X \setminus \{O\}$ , тогда:

1. По крайней мере один из многочленов  $O_{t+1}^{(0)}(Z)$ ,  $O_{t+1}^{(1)}(Z)$  является ненулевым. Если  $Q_1 \oplus \dots \oplus Q_t = O$ , то  $O_{t+1}^{(0)}(Z) \neq 0$ ,  $O_{t+1}^{(1)}(Z) = 0$  (знак  $\oplus$  обозначает операцию сложения точек на эллиптической кривой  $X$ ). Если  $Q_1 \oplus \dots \oplus Q_t \neq O$ , то  $O_{t+1}^{(1)}(Z) \neq 0$ ,  $O_{t+1}^{(0)}(Z) = CO_{t+1}^{(1)}(Z)$ ;

2. Если  $O_{t+1}^{(1)}(Z)$  — ненулевой, то  $O_{t+1}^{(1)}(Z) \in L((t+1)O) \setminus L(tO)$ . Если  $O_{t+1}^{(1)}(Z)$  — нулевой, то  $O_{t+1}^{(0)}(Z) \in L(tO) \setminus L((t-1)O)$ ;

3. При  $j = 1, \dots, t$  имеем  $O_{t+1}^{(0)}(Q_j) = O_{t+1}^{(1)}(Q_j) = 0$ .

**Доказательство.** Рассмотрим дивизор  $F = (t+1)O - Q_1 - \dots - Q_t$ . Его степень  $\deg F = 1$ , и по теореме Римана—Роха  $l(F) = \dim L(F) = 1$ , т. е. существует единственный с точностью до пропорциональности ненулевой многочлен

$$\mathcal{F} = \sum_{i=1}^{t+1} c_i f_i \in L(F).$$

Ясно, что  $c_t \neq 0$  или  $c_{t+1} \neq 0$ , поскольку в противном случае  $\mathcal{F} \in L((t-1)O - Q_1 - \dots - Q_t) = \{0\}$ . При этом  $c_{t+1} = 0$  тогда и только тогда, когда  $L(tO - Q_1 - \dots - Q_t) \neq \{0\}$ , т. е. когда

$Q_1 \oplus \dots \oplus Q_t = O$  [7]. Имеем  $\mathcal{F}(Q_j) = 0$ ,  $j = 1, \dots, t$ , следовательно,  $\sum_{j=1}^{t+1} c_j S_{i,j} = 0$  (лемма 2), и поэтому  $t$ -й или  $(t+1)$ -й столбец матрицы  $S(t+1)$  является линейной комбинацией остальных. Обозначим через  $S'$  матрицу, получающуюся из матрицы  $S$  вычеркиванием  $t$ -го столбца при  $c_t \neq 0$  или  $(t+1)$ -го столбца при  $c_{t+1} \neq 0$ . Тогда  $S'$  — матрица размера  $(t+1) \times t$ , и  $\text{rank } S' = \text{rank } S = t$ ; значит, между строками матрицы  $S'$  есть единственная линейная зависимость. Но строки матрицы  $S(t+1)$  (а поэтому и строки матрицы  $S'$ ) по лемме 2 связаны линейной зависимостью с коэффициентами  $c_i$ . Следовательно, один из многочленов  $O_{t+1}^{(0)}$ ,  $O_{t+1}^{(1)}$  равен  $C\mathcal{F}$ , где  $C \in \mathbb{F}_q \setminus \{0\}$ . ▸

Доказанная теорема позволяет построить алгоритм декодирования в том случае, когда число ошибок есть

$$t \leq \left\lfloor \frac{s-1}{2} \right\rfloor = \left\lfloor \frac{d^* - 1}{2} \right\rfloor.$$

Определить число ошибок, если априорно известно, что их число не превосходит  $(s-2)/2$ , можно с помощью леммы 1:

$$t = \text{rank } S(m+1), \text{ где } m = \left\lfloor \frac{s-2}{2} \right\rfloor.$$

Отметим также, что если  $O_{t+1}^{(1)}(Z)$  — нулевой многочлен, а  $O_{t+1}^{(0)}(Z)$  — ненулевой, то  $O_{t+1}^{(0)}(Z)$  или пропорциональный ему ненулевой многочлен можно вычислить, зная только  $m_1, \dots, m_{2t+1}$  и не зная  $m_{2t+2}$  (и, соответственно, не зная  $S_{t+1,t+1}$ ). Действительно, если многочлен

$$O_t^{(1)}(Z) = \begin{vmatrix} f_1(Z) & S_{1,1} \dots & S_{1,t-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ f_t(Z) & S_{t,1} \dots & S_{t,t-1} \end{vmatrix}$$

— ненулевой, то очевидно, что  $O_{t+1}^{(0)}(Z) = C O_t^{(1)}(Z)$ , а если  $O_t^{(1)}(Z) = 0$ , то многочлен  $O_{t+1}^{(0)}(Z)$  не зависит от  $S_{t+1,t+1}$ .

#### А л г о р и т м

**Шаг 1.** Через известные синдромы находим коэффициенты многочлена  $O_{t+1}^{(1)}(Z)$ . Если он ненулевой, то полагаем  $\mathcal{F}(Z) = O_{t+1}^{(1)}(Z)$ . Если же  $O_{t+1}^{(1)}(Z) = 0$ , то находим по известным синдромам многочлен  $O_{t+1}^{(0)}(Z)$  (или пропорциональный ему ненулевой многочлен) и полагаем  $\mathcal{F}(Z) = O_{t+1}^{(0)}(Z)$ .

**Шаг 2.** Находим корни  $\mathcal{F}(Z)$  в  $\Omega$ . Пусть это  $Q_1, \dots, Q_{t'}$ ,  $t' \in \{t; t+1\}$ .

**Шаг 3.** Решаем систему линейных уравнений

$$\sum_{j=1}^{t'} x_j f_i(Q_j) = m_i, \quad i = 1, \dots, t' + 1.$$

Она имеет единственное решение  $\mathbf{x} = (x_1^*, \dots, x_{t'}^*)$ , и ровно  $t$  элементов среди  $x_j^*$  отличны от нуля — это ненулевые координаты вектора ошибок, а соответствующие  $Q_j$  — позиции ошибок.

Система имеет решение, так как по теореме 1 множество  $\{Q_1, \dots, Q_{t'}\}$  содержит позиции ошибок, и решение единственно, поскольку ранг матрицы системы равен  $t'$ .

Оценим сложность алгоритма:  $O(t^4)$  операций в поле  $\mathbb{F}_q$  тратится на представление многочленов  $O_{t+1}^{(0)}$ ,  $O_{t+1}^{(1)}$  в виде суммы,  $O(tN)$  операций — на вычисление корней ненулевого многочлена в  $\Omega$ . Общая сложность равна  $O(t^4 + tN)$  операций в поле  $\mathbb{F}_q$ , что сопоставимо со сложностью традиционных алгоритмов декодирования.

При данном методе декодирования многочлен локаторов ошибок выражается в виде определителя через известные синдромы, и это соотношение можно обобщить на случай  $t > (s-1)/2$ .

#### § 4. ДЕКОДИРОВАНИЕ ПРИ $t > [(d^* - 1)/2]$

Мы построим *синдромный алгоритм декодирования заданной глубины  $t$*  [1], т. е. алгоритм, который по синдромам, определенным вектором ошибок  $\mathbf{e}$  веса не более  $t$ , вычисляет некоторый соответствующий этим синдромам вектор ошибок  $\mathbf{e}'$  веса также не более  $t$ . Синдромный алгоритм декодирования является алгоритмом нахождения какого-либо решения системы уравнений (1).

Л е м м а 3. Пусть  $S_{i,j} = \sum_{k=1}^u h_k f_i(\omega_k) f_j(\omega_k)$ ,  $h_k \neq 0$ ,  $k = r+1, \dots, u$ ,

$$M_{n+1,r} = \begin{pmatrix} f_1(\omega_1) & \dots & f_1(\omega_r) & S_{1,1} & \dots & S_{1,u-r+1} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ f_{n+1}(\omega_1) & \dots & f_{n+1}(\omega_r) & S_{n+1,1} & \dots & S_{n+1,u-r+1} \end{pmatrix}.$$

Тогда при  $n \geq u$  имеем  $\text{rank } M_{n+1,r} = u$ .

Д о к а з а т е л ь с т в о. Для  $j = r+1, \dots, u+1$ ,  $k = 1, \dots, r$  вычтем из  $j$ -го столбца матрицы  $M_{n+1,r}$  ее  $k$ -й столбец, умноженный на  $h_k f_j(\omega_k)$ . В результате получим матрицу

$$M'_{n+1,r} = \begin{pmatrix} f_1(\omega_1) & \dots & f_1(\omega_r) & S'_{1,1} & \dots & S'_{1,u-r+1} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ f_{n+1}(\omega_1) & \dots & f_{n+1}(\omega_r) & S'_{n+1,1} & \dots & S'_{n+1,u-r+1} \end{pmatrix},$$

где  $S'_{i,j} = \sum_{k=r+1}^u h_k f_i(\omega_k) f_j(\omega_k)$ , и  $\text{rank } M'_{n+1,r} = \text{rank } M_{n+1,r}$ . Обозначим

$$S'(a,b) = (S'_{i,j}), \quad i = 1, \dots, a, \quad j = 1, \dots, b.$$

По лемме 1 имеем

$$\text{rank } S'(n+1, u-r+1) \geq \text{rank } S'(u-r+1, u-r+1) = u-r,$$

и

$$\text{rank } S'(n+1, u-r+1) \leq \text{rank } S'(n+1, n+1) = u-r.$$

Поэтому  $\text{rank } S'(n+1, u-r+1) = u-r$ .

Если  $\mathcal{F}_1 = \sum_{i=1}^{n+1} c_i f_i \in L((n+1)O - \omega_{r+1} - \dots - \omega_u)$ , то по лемме 2 имеется линейная зависимость между строками матрицы  $S'(n+1, u-r+1)$ :

$$\sum_{i=1}^{n+1} c_i S'_{i,j} = 0, \quad j = 1, \dots, u-r+1.$$

По теореме Римана—Роха  $l((n+1)O - \omega_{r+1} - \dots - \omega_u) = n-u+r+1$ . Следовательно, линейное пространство линейных зависимостей между строками матрицы  $S'(n+1, u-r+1)$ , размерность которого равна  $n+1 - \text{rank } S'(n+1, u-r+1) = n-u+r+1$ , изоморфно  $L((n+1)O - \omega_{r+1} - \dots - \omega_u)$ .

Пусть  $\mathcal{F}_2 = \sum_{i=1}^{n+1} c_i f_i$ , и строки матрицы  $M'_{n+1,r}$  — линейно-зависимы с коэффициентами  $c_i$ . Тогда  $\mathcal{F}_2(\omega_i) = 0$ ,  $i = 1, \dots, r$ , а, с другой стороны, строки матрицы  $S'(n+1, u-r+2)$  — также линейно-зависимы с коэффициентами  $c_i$ , т. е. по вышедоказанному

$$\mathcal{F}_2 \in L((n+1)O - \omega_{r+1} - \dots - \omega_u).$$

Поэтому  $\mathcal{F}_2 \in L((n+1)O - \omega_1 - \dots - \omega_u)$ . Отсюда, учитывая утверждение леммы 2, получаем, что пространство линейных зависимостей между строками матрицы  $M'_{n+1,r}$  изоморфно  $L((n+1)O - \omega_1 - \dots - \omega_u)$ . Следовательно,

$$\text{rank } M'_{n+1,r} = n+1 - l((n+1)O - \omega_1 - \dots - \omega_u) = n+1 - (n-u+1) = u \triangleright$$

Рассмотрим многочлены

$$O_{u+1}^{(0)}(Z_1, \dots, Z_r) = \begin{vmatrix} f_1(Z_1) & \dots & f_1(Z_r) & S_{1,1} & \dots & S_{1,u-r} & S_{1,u-r+2} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ f_{u+1}(Z_1) & \dots & f_{u+1}(Z_r) & S_{u+1,1} & \dots & S_{u+1,u-r} & S_{u+1,u-r+2} \end{vmatrix},$$

и

$$O_{u+1}^{(1)}(Z_1, \dots, Z_r) = \begin{vmatrix} f_1(Z_1) & \dots & f_1(Z_r) & S_{1,1} & \dots & S_{1,u-r+1} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ f_{u+1}(Z_1) & \dots & f_{u+1}(Z_r) & S_{u+1,1} & \dots & S_{u+1,u-r+1} \end{vmatrix}.$$

**Т е о р е м а 2.** Пусть  $\beta_k \in X \setminus \{O\}$ ,  $k = 1, \dots, u$ ,  $\beta_{k_1} \neq \beta_{k_2}$  при  $k_1 \neq k_2$ ; для  $i, j \geq 1$  пусть  $S_{i,j} = \sum_{k=1}^u h_k f_i(\beta_k) f_j(\beta_k)$ ,  $r \leq u$ ,  $h_k \in \mathbb{F}_q \setminus \{0\}$ ,  $k = r, \dots, u$ ;  $\Omega' = \{\omega_1, \dots, \omega_{r-1}\}$  —  $(r-1)$ -элементное подмножество  $X \setminus \{O\}$ . Тогда

1. Каждый из многочленов  $O_{u+1}^{(0)}(Z, \beta_1, \dots, \beta_{r-1})$ ,  $O_{u+1}^{(1)}(Z, \beta_1, \dots, \beta_{r-1})$  обращается в нуль при  $Z = \beta_1, \dots, \beta_u$ , и по крайней мере один из них — ненулевой многочлен, корни которого образуют множество  $\{\beta_1, \dots, \beta_{u'}\}$ ,  $u' \in \{u; u+1\}$ , а система уравнений

$$\sum_{j=1}^{u'} x_j f_i(\beta_j) = m_i, \quad i = 1, \dots, 2u - r + 2, \quad (2)$$

имеет единственное решение  $(h_1, \dots, h_{u'})$ ; причем, если  $u' = u+1$ , то  $h_{u'} = 0$ ;

2. Если  $\mathcal{F} = O_{u+1}^{(l)}(Z, \omega_1, \dots, \omega_{r-1})$  — ненулевой многочлен ( $l \in \{0; 1\}$ ),  $\mathcal{F} \in L((u+l)O)$ , и множество корней  $\mathcal{F}$  в  $X \setminus \{O\}$  содержит подмножество из  $u+l-r+1$  элементов  $\Omega'' = \{\omega_r, \dots, \omega_{u+l}\}$ ,  $\Omega' \cap \Omega'' = \emptyset$ , а в случае  $l = 0$   $O_{u+1}^{(1)}$  — нулевой многочлен, то  $\mathcal{F}$  имеет дивизор нулей и полюсов

$$\operatorname{div} \mathcal{F} = \omega_1 + \dots + \omega_{u+l} - (u+l)O,$$

и найдутся такие элементы  $h_j \in \mathbb{F}_q$ , что  $m_i = \sum_{j=1}^{u+l} h_j f_i(\omega_j)$ ,  $i = 1, \dots, 2u - r + 2$ , и не менее чем  $u+l-1$  элементов среди  $h_1, \dots, h_{u+l}$  отличны от нуля;

3. Если  $m_i = \sum_{j=1}^{\nu} h_j f_i(\omega_j)$  и  $\nu < u$ , то  $O_{u+1}^{(0)}(Z, \omega_1, \dots, \omega_{r-1})$ ,  $O_{u+1}^{(1)}(Z, \omega_1, \dots, \omega_{r-1})$  — нулевые многочлены, и  $\operatorname{rank} M_{u+1, r-1} = \nu$ .

**Д о к а з а т е л ь с т в о.** 1. Как следует из леммы 3 и ее доказательства,  $\operatorname{rank} M_{u+1, r-1} = u$ , и между строками  $M_{u+1, r-1}^{(i)}$  матрицы  $M_{u+1, r-1}$  есть единственная с точностью до пропорциональности линейная зависимость  $\sum_{i=1}^{u+1} c_i M_{u+1, r-1}^{(i)} = 0$ , которой соответствует ненулевой многочлен  $R = \sum_{i=1}^{u+1} c_i f_i \in L((u+1)O - \omega_1 - \dots - \omega_u)$ . Имеем  $c_u \neq 0$  или  $c_{u+1} \neq 0$ . Если  $c_{u+1} \neq 0$ , то, как и в теореме 1, получаем

$$O_{u+1}^{(1)}(Z, \omega_1, \dots, \omega_{r-1}) = C_1 R, \quad C_1 \neq 0.$$

Если  $c_{u+1} = 0$ , то  $c_u \neq 0$ , и, аналогично,

$$O_{u+1}^{(0)}(Z, \omega_1, \dots, \omega_{r-1}) = C_0 R, \quad C_0 \neq 0.$$

Система (2) по условию теоремы имеет решение, а его единственность следует из того, что ранг матрицы системы равен  $u'$ .

2. Имеем  $\mathcal{F} = \sum_{i=1}^{u+l} c_i f_i$ , и  $c_{u+l} \neq 0$ . Строки матрицы

$$S(\nu, \mu) = (S_{i,j}) \quad i = 1, \dots, \nu, \quad j = 1, \dots, \mu$$

(где при  $l = 0$  имеем  $\nu = u$ ,  $\mu = u - r + 2$ , а при  $l = 1$  имеем  $\nu = u + 1$ ,  $\mu = u - r + 1$ ) — линейно-зависимы с коэффициентами  $c_i$ :

$$\sum_{i=1}^{\nu} c_i S_{i,j} = 0, \quad j = 1, \dots, \mu, \quad c_{\nu} \neq 0$$

(мы учли, что если  $l = 0$ , то многочлен  $O_{u+1}^{(1)}$  — нулевой). Следовательно,

$$S_{\nu,j} = \sum_{i < \nu} c_i' S_{i,j}, \quad j = 1, \dots, \mu.$$

Так как  $m_i = S_{i,1}$ , то  $\sum_{i=1}^{\nu} c_i m_i = 0$ . Поэтому система уравнений

$$\sum_{j=1}^{\nu} x_j f_i(\omega_j) = m_i, \quad i = 1, \dots, \nu + 1,$$

имеет единственное решение  $(h_1, \dots, h_{\nu})$ .

Докажем, что  $m_i = \sum_{j=1}^{\nu} h_j f_i(\omega_j)$  при  $\nu + 1 < i \leq \nu + \mu$ .

При  $i, j > 1$  по определению многочленов  $f_i$  имеем

$$f_i f_j = \lambda^{i,j} f_{i+j} + \sum_{k < i+j} \lambda_k^{i,j} f_k, \quad \lambda^{i,j} \neq 0,$$

следовательно,

$$S_{i,j} = \lambda^{i,j} m_{i+j} + \sum_{k < i+j} \lambda_k^{i,j} m_k.$$

При  $\alpha > 1$  получаем

$$\begin{aligned} \lambda^{\nu,\alpha} m_{\nu+\alpha} &= S_{\nu,\alpha} - \sum_{k < \nu+\alpha} \lambda_k^{\nu,\alpha} m_k = \sum_{i < \nu} c'_i S_{i,\alpha} - \sum_{k < \nu+\alpha} \lambda_k^{\nu,\alpha} m_k = \\ &= \sum_{i < \nu} c'_i \lambda^{i,\alpha} m_{i+\alpha} + \sum_{i < \nu} c'_i \sum_{k < i+\alpha} \lambda_k^{i,\alpha} m_k - \sum_{k < \nu+\alpha} \lambda_k^{\nu,\alpha} m_k = \\ &= \sum_{i < \nu} c'_i \lambda^{i,\alpha} \sum_{j=1}^{\nu} h_j f_{i+\alpha}(\omega_j) + \sum_{i < \nu} c'_i \sum_{k < i+\alpha} \lambda_k^{i,\alpha} \sum_{j=1}^{\nu} h_j f_k(\omega_j) - \sum_{k < \nu+\alpha} \lambda_k^{\nu,\alpha} \sum_{j=1}^{\nu} h_j f_k(\omega_j) = \\ &= \sum_{i < \nu} c'_i \lambda^{i,\alpha} \sum_{j=1}^{\nu} h_j f_i(\omega_j) f_{\alpha}(\omega_j) - \sum_{k < \nu+\alpha} \lambda_k^{\nu,\alpha} \sum_{j=1}^{\nu} h_j f_k(\omega_j) = \\ &= \lambda^{\nu,\alpha} \sum_{j=1}^{\nu} h_j f_{\nu}(\omega_j) f_{\alpha}(\omega_j) - \sum_{k < \nu+\alpha} \lambda_k^{\nu,\alpha} \sum_{j=1}^{\nu} h_j f_k(\omega_j) = \\ &= \lambda^{\nu,\alpha} \sum_{j=1}^{\nu} h_j f_{\nu+\alpha}(\omega_j). \end{aligned}$$

То, что не менее чем  $u + l - 1$  элементов среди  $h_1, \dots, h_{u+l}$  отличны от 0, следует из леммы 3.

Утверждение 3 теоремы очевидно следует из леммы 3.  $\triangleright$

Воспользуемся теоремой 2 для построения алгоритма декодирования. Пусть числа  $u$  и  $r$  удовлетворяют соотношению  $2u - r + 2 = s$ , и

$$\Delta = \{\delta_1, \dots, \delta_t\} \subset \Omega$$

— какое-либо решение системы (1). Рассмотрим многочлены

$$O_{u+1}^{(l)}(Z_1, \dots, Z_r) = O_{u+1}^{(l)}(Z_1, \dots, Z_r; m_1, \dots, m_{2u-r+3}), \quad l = 0, 1.$$

Пусть  $\Omega' = \{\omega_1, \dots, \omega_{r-1}\}$  —  $(r-1)$ -элементное подмножество множества  $\Omega$ , и  $|\Omega \cap \Delta| = L$ . Тогда по лемме 3

$$h = \text{rank } M_{u+1, r-1} = t - L + r - 1.$$

Если  $h = u$  (т. е.  $L = t - u + r - 1$ ), то по теореме 2 (утверждение 1) хотя бы один из многочленов  $O_{u+1}^{(0)}(Z, \omega_1, \dots, \omega_{r-1})$ ,  $O_{u+1}^{(1)}(Z, \omega_1, \dots, \omega_{r-1})$  — ненулевой, его корни —  $\omega_1, \dots, \omega_{u'}$ ,  $u' \in \{u, u+1\}$ , а система уравнений

$$\sum_{j=1}^{u'+1} x_j f_i(\omega_j) = m_i, \quad i = 1, \dots, u' + 1,$$

имеет единственное решение  $(h_1, \dots, h_{u'})$ , в нем ровно  $t$  ненулевых компонент, и

$$\sum_{j=1}^{u'+1} x_j f_i(\omega_j) = m_i, \quad i = 1, \dots, s.$$

Если  $h = u' < u$  (т. е.  $L > t - u + r - 1$ ), то

$$m_i = \sum_{j=1}^{u'} h_j f_i(\omega_j), \quad i = 1, \dots, 2u - r + 2,$$

и по теореме 2 (утверждение 3)  $\text{rank } M_{u+1, r-1} = u'$ . Тогда один из многочленов

$$O_{u'+1}^{(0)}(Z, \omega_1, \dots, \omega_{r-1}), \quad O_{u'+1}^{(1)}(Z, \omega_1, \dots, \omega_{r-1})$$

— ненулевой и среди его корней содержатся искомые позиции ошибок  $\omega_1, \dots, \omega_{u'}$ .

Таким образом, задача определения  $\Delta$  свелась к поиску  $(r-1)$ -элементного подмножества  $\Omega' \subset \Omega$ , для которого  $|\Delta \cap \Omega'| \geq t - u + r - 1 = u + t - s + 2$ . Как указано в работе [1], чтобы найти такое множество  $\Omega'$  с помощью случайного выбора в  $\Omega$  его элементов, нужно затратить в среднем

$$R(t, r, s) = C_N^{r-1} \left/ \sum_{i=j}^{r-1} C_i^i C_{N-t}^{r-1-i} \right. = O(N)$$

операций,  $j = t + u - s + 2 = t - (s - r - 1)/2$ ,  $N \rightarrow \infty$ .

Отметим, что так же, как и в алгоритме декодирования при числе ошибок, меньшем половины кодового расстояния, если  $O_{u+1}^{(1)}(Z, \omega_1, \dots, \omega_{r-1})$  — нулевой многочлен, а  $O_{u+1}^{(0)}(Z, \omega_1, \dots, \omega_{r-1})$  — ненулевой, то пропорциональный ему ненулевой многочлен можно вычислить, зная только  $m_1, \dots, m_{2u-r+2}$  и не зная  $m_{2u-r+3}$  (и, соответственно, не зная  $S_{u+1, u-r+2}$ ). Действительно, если многочлен

$$O_u^{(1)}(Z, \omega_1, \dots, \omega_{r-1}) = \begin{vmatrix} f_1(Z) & f_1(\omega_1) & \dots & f_1(\omega_{r-1}) & S_{1,1} & \dots & S_{1, u-r} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ f_u(Z) & f_u(\omega_1) & \dots & f_u(\omega_{r-1}) & S_{u,1} & \dots & S_{u, u-r} \end{vmatrix}$$

— ненулевой, то очевидно, что  $O_{u+1}^{(0)}(Z, \omega_1, \dots, \omega_{r-1}) = C O_u^{(1)}(Z, \omega_1, \dots, \omega_{r-1})$ , где  $C \neq 0$ , если  $O_{u+1}^{(0)}(Z, \omega_1, \dots, \omega_{r-1}) \neq 0$ . Если же  $O_u^{(1)}(Z, \omega_1, \dots, \omega_{r-1}) = 0$ , то многочлен  $O_{u+1}^{(0)}(Z, \omega_1, \dots, \omega_{r-1})$  не зависит от  $S_{u+1, u-r+2}$ .

**С и н д р о м н ы й   в е р о я т н о с т н ы й   а л г о р и т м   д е к о д и р о в а н и я   г л у б и н ы    $t$**

**Шаг 1.** Вычисляем число  $r$  одинаковой четности с  $s$ , которое минимизирует функцию  $R(t, r, s)$ , и полагаем  $u = (s + r - 2)/2$ .

**Шаг 2.** Выбираем  $(r-1)$ -элементное подмножество  $\Omega' = \{\omega_1, \dots, \omega_{r-1}\}$  множества  $\Omega$ . Вычисляем многочлен  $O_{u+1}^{(1)}(Z) = O_{u+1}^{(1)}(Z, \omega_1, \dots, \omega_{r-1})$ . Если многочлен  $O_{u+1}^{(1)}(Z)$  нулевой, то через известные синдромы находим многочлен  $O_u^{(1)}(Z) = O_u^{(1)}(Z, \omega_1, \dots, \omega_{r-1})$ . Если многочлен  $O_u^{(1)}(Z)$  нулевой, то вычисляем

$$O_{u+1}^{(0)}(Z) = O_{u+1}^{(0)}(Z, \omega_1, \dots, \omega_{r-1}),$$

а иначе полагаем  $O_{u+1}^{(0)}(Z) = O_u^{(1)}(Z)$ .

Возможны четыре случая:

(А)  $O_{u+1}^{(1)}(Z) = P(Z)$  — ненулевой,  $P(Z) \in L((u+1)O)$ ,  $\Omega'' = \{\omega_1, \dots, \omega_{u+1}\}$  — корни  $P(Z)$  в  $\Omega$ ,  $|\Omega''| = u+1$ .

(В)  $O_{u+1}^{(1)}(Z)$  — нулевой,  $O_{u+1}^{(0)}(Z) = P(Z)$  — ненулевой,  $P(Z) \in L(uO)$ ,  $\Omega'' = \{\omega_1, \dots, \omega_u\}$  — корни  $P(Z)$  в  $\Omega$ ,  $|\Omega''| = u$ .



(С) Оба многочлена  $O_{u+1}^{(0)}(Z)$ ,  $O_{u+1}^{(1)}(Z)$  — нулевые.

(D) Среди многочленов  $O_{u+1}^{(0)}(Z)$ ,  $O_{u+1}^{(1)}(Z)$  есть ненулевой, но случаи (А) и (В) не выполнены.

Шаг 3. Если выполнен случай (С), то находим

$$u_1 = \text{rank} \begin{pmatrix} f_1(\omega_1) & \dots & f_1(\omega_{r-1}) & S_{1,1} & \dots & S_{1,u-r+1} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ f_u(\omega_1) & \dots & f_u(\omega_{r-1}) & S_{u,1} & \dots & S_{u,u-r+1} \end{pmatrix},$$

вычисляем  $O_{u_1+1}^{(1)}(Z) = O_{u_1+1}^{(1)}(Z, \omega_1, \dots, \omega_{r-1}) = P(Z)$  и полагаем  $l_1 = 1$ . Если же  $O_{u_1+1}^{(1)}(Z)$  нулевой, то находим ненулевой многочлен  $O_{u_1+1}^{(0)}(Z)$  и полагаем  $P(Z) = O_{u_1+1}^{(0)}(Z)$ . Находим  $\Omega'' = \{\omega_1, \dots, \omega_{u''}\}$  — множество корней  $P(Z)$  в  $\Omega$ . Если  $|\Omega''| < u_1 + l_1$ , то переходим к шагу 2, в противном случае полагаем  $\nu = u''$ .

Если выполнен случай (А), то полагаем  $\nu = u + 1$ .

Если выполнен случай (В), то полагаем  $\nu = u$ .

Если выполнен случай (D), то переходим к шагу 2.

Шаг 4. Находим неизвестные  $h_j$  из системы уравнений

$$\sum_{j=1}^{\nu} h_j f_i(\omega_j) = m_i, \quad i = 1, \dots, s.$$

Если число отличных от нуля элементов  $h_j$  более  $t$  или система несовместна, то переходим к шагу 2. Если число отличных от нуля элементов  $h_j$  не превосходит  $t$ , то соответствующие  $h_j$  — это ненулевые координаты вектора ошибок, а соответствующие  $\omega_j$  — позиции ошибок.

Множество  $\Omega'$  в данном алгоритме выбирается с помощью случайных бросаний. Как только

$$|\Omega' \cap \Delta| \geq u + t - s - 1 \quad (3)$$

(где  $\Delta$  — искомое множество позиций ошибок мощности  $t$ ), то на шаге 3 будет выполнен случай (С) (если в (3) строгое неравенство) или один из случаев (А) и (В) (если в (3) равенство), и на шаге 4 алгоритм закончится. Чтобы найти нужное множество  $\Omega'$ , в среднем нужно  $R(t, r, s)$  случайных бросаний до первого успеха. Средняя сложность алгоритма оценивается сверху величиной

$$O((t^4 + tN)R(t, r, s)) = O((t^4 + tN)N)$$

операций.

Автор благодарит В.М.Сидельникова за постановку задачи, а также за постоянное внимание к работе и ценные замечания.

## СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Сидельников В.М. Декодирование кода Рида—Соломона при числе ошибок, большем  $(d-1)/2$ , и нули многочленов нескольких переменных // Пробл. перед. информ. 1994. Т. 30. № 1. С. 51–69.
2. Chen X., Reed I.S., Helleseth T., Truong T.K. Use of Gröbner Bases to Decode Binary Cyclic Codes up to the True Minimum Distance // IEEE Trans. Inform. Theory. 1994. V. 40. № 5. P. 1654–1661.
3. Chen X., Reed I.S., Helleseth T., Truong T.K. General Principles for the Algebraic Decoding of a Class of Algebraic-Geometric Codes // IEEE Trans. Inform. Theory. 1994. V. 40. № 5. P. 1661–1663.
4. Хартсхорн Р. Алгебраическая геометрия. М.: Мир, 1981.
5. Мак-Вильямс Ф.Дж., Слоэн Н.Дж. Теория кодов, исправляющих ошибки. М.: Связь, 1979.
6. Skorobogatov A.N, Vlăduț S.G. On the Decoding of a Class of Algebraic-Geometric Codes // IEEE Trans. Inform. Theory. 1990. V. 36. № 5. P. 1051–1060.
7. Feng G.-L., Wei V.K., Rao T.R., Tzeng K.K. Simplified Understanding and Sufficient Decoding of a Class of Algebraic-Geometric Codes // IEEE Trans. Inform. Theory. 1994. V. 40. № 4. P. 981–1002.